

Beispielkonfigurationen OneDT

Anschluss mtb Motorantrieb an der ODT

[Aus dem Forum](#)

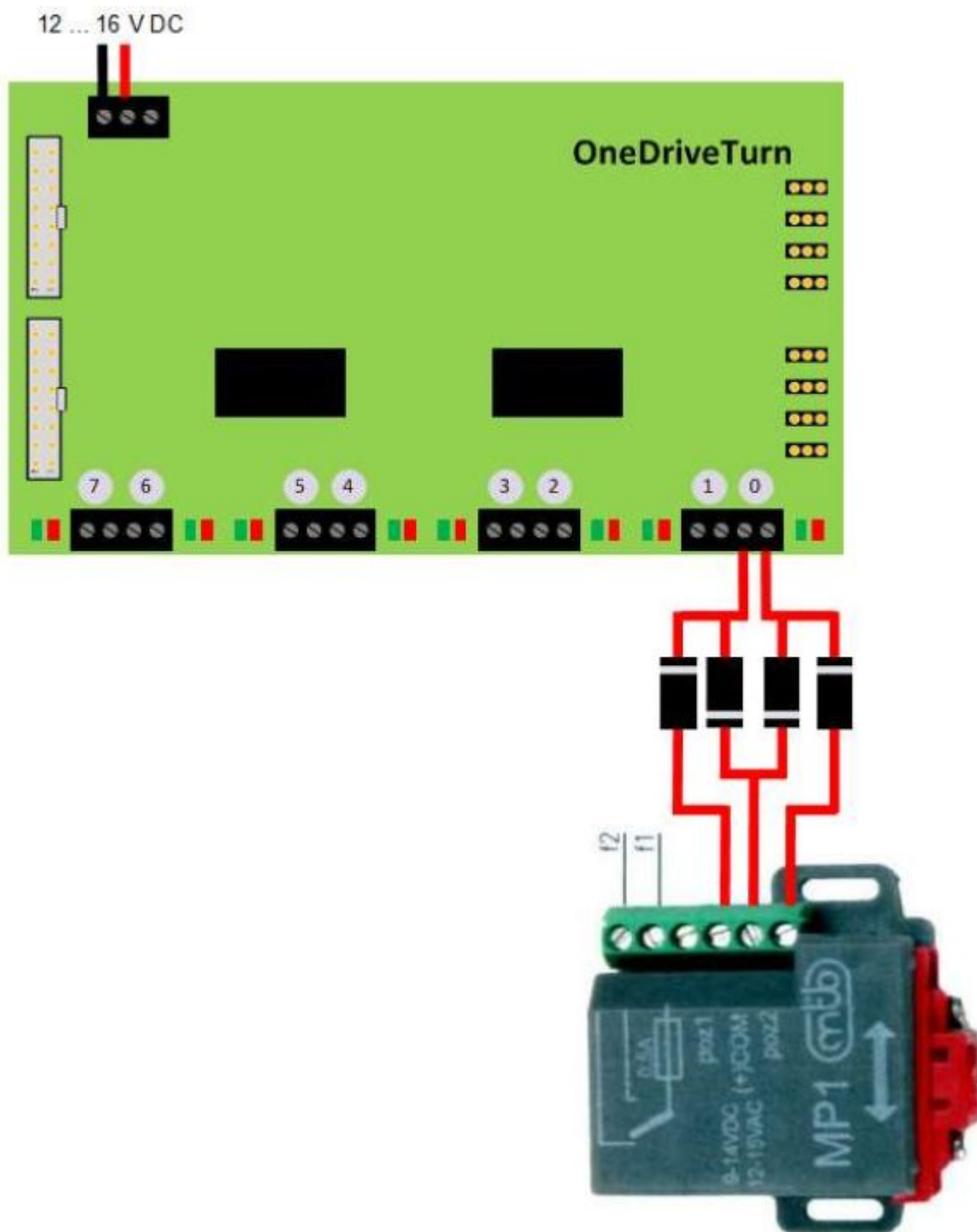
Betrieb an den Motorausgängen

Hier ein Konfigurationsbeispiel für die mtb Antriebe am Motorausgang der One Drive Turn.

Als Versorgungsspannung sind Netzteile mit 12 V und alternativ 16 V am Eingang der ODT getestet worden. Am Antrieb kommen dabei ca. 9 V bzw. 13 V an, was der Empfehlung von mtb entspricht. Die Umlaufzeit des Antriebs ist bei 12 V Versorgung langsamer (ca. 2,2 s) als bei 16 V (ca. 1,3 s), das kann vor allem im sichtbaren Bereich ganz nett sein, wenn die Weichenzungen langsamer umlaufen.

Für den Anschluss der Antriebe sind zwischen ODT Motorausgang und Eingängen am Antrieb vier zusätzliche Dioden erforderlich. Der mtb Antrieb lässt aufgrund interner Beschaltung am +com Eingang nur Plus durch. Es werden 2 Dioden auf je einem Ausgang des ODT Ausgangsklemmenpaares gelegt. Anoden in Richtung ODT, Kathoden gemeinsam in Richtung mtb auf Klemme +com. Nun noch eine zusätzliche Diode in jeden OTD Ausgang, diese aber andersrum mit der Kathode zur ODT. Die Anoden einzeln in die Anschlüsse Pos1 und Pos2 am mtb Antrieb.

Ein Bild sagt mehr als tausend Worte:

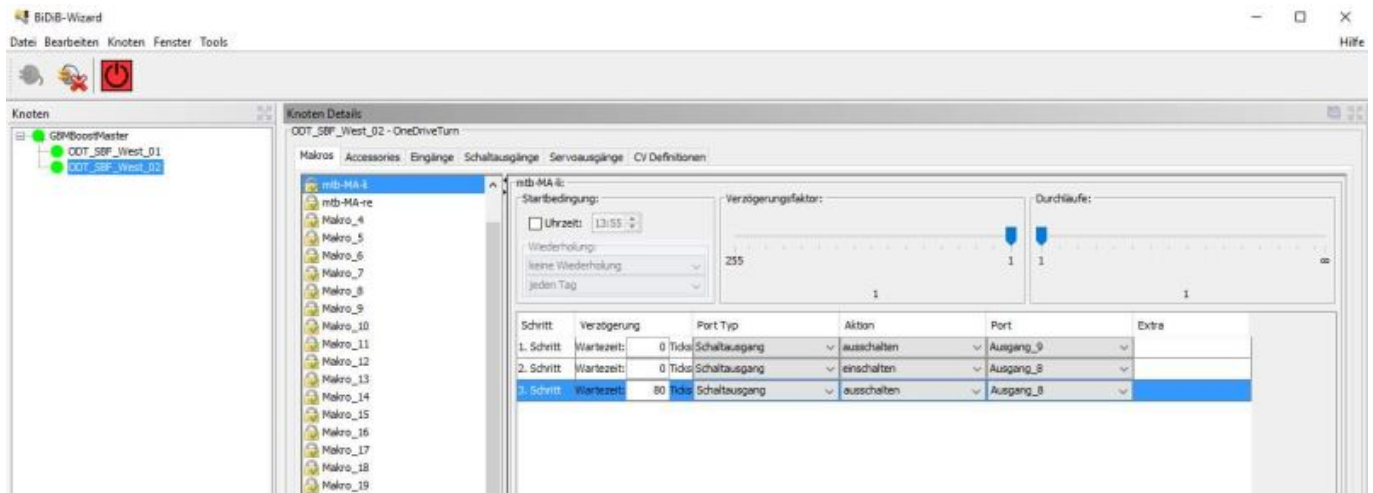


Die Schaltzeit am ODT Ausgang muss ein bisschen länger eingestellt sein als der Umlauf von einer Endlage in die andere dauert. Der mtb Antrieb läuft dann in seine interne Endabschaltung und schaltet sich selbständig ab.

Bei einer Versorgungsspannung von 16 V sind 80 Ticks eine gute erste Wahl.

Bei einer Versorgungsspannung von 12 V sind 140 Ticks eine gute erste Wahl.

Das Makro dazu sieht dann ganz simpel so aus:



Viel Erfolg damit 😊

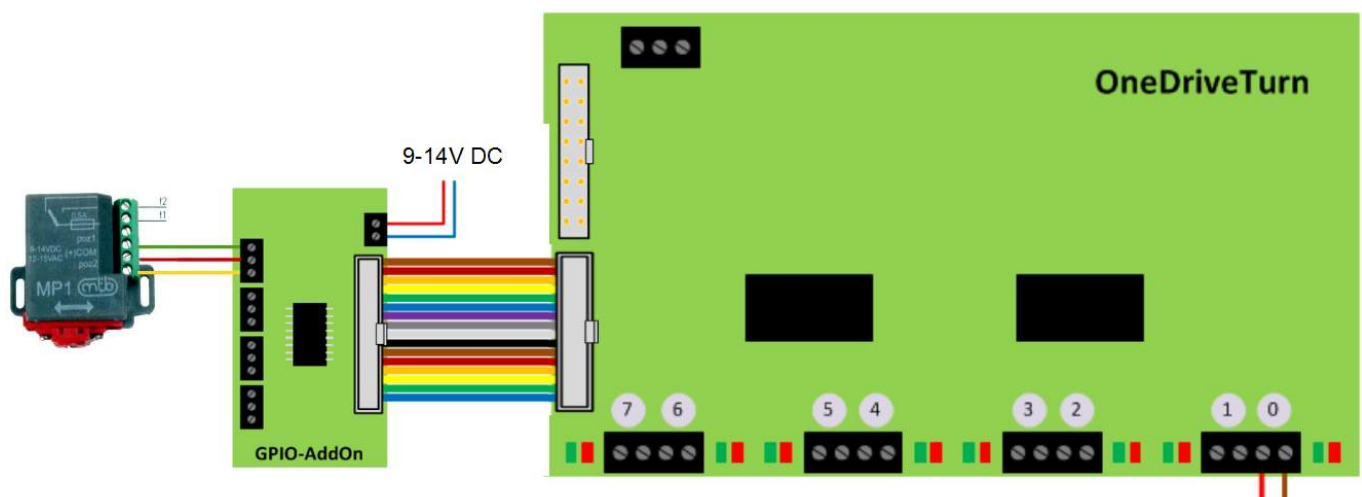
Betrieb an GPIO-Ausgängen

Hier ein Konfigurationsbeispiel für die mtb Antriebe über das GPIO Addon an den I/O Ausgängen der One Drive Turn.

Aus Sicht der Baugruppe ist dieser Motorantrieb das gleiche wie ein Standardmagnetschaltantrieb mit Endabschaltung (und Lageüberwachung oder Herzstückpolarisation!). Am GPIO Addon (oder der OneControl oder jeder anderen Baugruppe, die Magnetschaltantriebe bewegen kann) ist der Anschluss dieser Antriebe an den Powerausgängen direkt möglich. Getestet habe ich es bisher aber nur an der GPIO Addon.

Damit lassen sich an der ODT bis zu 8 mtb Antriebe anschließen, dann sind natürlich keine Ein-/Ausgänge für Herzstückpolarisierung und/oder Endlagenüberwachungen mehr verfügbar. Zumindest eine Herzstückpolarisierung bringt der mtb Antrieb aber als Umschalter im Antrieb mit.

Eine kleine Skizze zum Anschluss anbei:



Knoten Details

ODT_SBF_West_02 - OneDriveTurn

Makros Accessories Eingänge Schaltausgänge Servoausgänge CV Definitionen

mtb-GPIO-li

mtb-GPIO-re

Makro_2

Makro_3

Makro_4

Makro_5

Makro_6

Makro_7

Makro_8

Makro_9

Makro_10

Makro_11

Makro_12

Makro_13

Makro_14

Makro_15

Makro_16

Makro_17

Makro_18

Makro_19

Makro_20

Makro_21

Startbedingung:

☐ Uhrzeit: 19:49

Wiederholung:

keine Wiederholung

jeden Tag

Verzögerungsfaktor:

255 1 1 ∞

Durchläufe:

1

Schritt	Verzögerung	Port Typ	Aktion	Port	Extra
1. Schritt	Wartezeit: 0 Ticks	Schaltausgang	ausschalten	Ausgang_25	
2. Schritt	Wartezeit: 0 Ticks	Schaltausgang	einschalten	Ausgang_24	
3. Schritt	Wartezeit: 100 Ticks	Schaltausgang	ausschalten	Ausgang_24	

Die 100 Ticks sind etwas länger, als die Bewegung von einer Endposition in die andere benötigt. Der Antrieb läuft in die Antriebseigene Endabschaltung und bleibt stehen. Für die Gegenlage der Weiche sind dann in einem eigenen Makro die Ausgänge invertiert. Könnte man natürlich alternativ auch über den Impulsbetrieb der Ausgänge konfigurieren.

Viel Erfolg damit 😊

From:
<https://forum.opendcc.de/wiki/> - BiDiB Wiki

Permanent link:
https://forum.opendcc.de/wiki/doku.php?id=onedriveturn:beispiele_onedriveturn&rev=1460651458

Last update: 2016/07/05 10:53

