

Firmware der OneControl

Der BiDiBone benötigt als Grundbasis für den Betrieb als OneControl einen **Bootloader**.

http://www.opendcc.de/elektronik/bidibone/one_download.html

Bei der SMD bestückten BiDiBone Baugruppe ist dieser Bootloader schon vorprogrammiert und Sie können direkt mit den Anweisungen [Inbetriebnahme \(OneSerie\)](#) beginnen und die Firmware aufspielen.

Download der OneControl - Applikationsfirmware:

Version	Datum	Bemerkung
onecontrol_2.03.02.zip	30.12.2017	
onecontrol_2.03.01.zip	26.01.2017	
onecontrol_2.01.03_fix.zip	20.03.2016	Beta-Version!
Auslaufende Versionen	Datum	Bemerkung
onecontrol_2.03.02_pluscv.zip	28.04.2018	wie 30.12.2017, mit CV-Datei ab 389
onecontrol_1.03.06-0.5.zip	18.03.2015	BiDiB-Protokoll 0.5, Typorientiertes Portmodell



Für die OneControl gibt es unterschiedlichen Firmwaredateien im Download-Paket, diese werden mit **_STD** für den **BiDiBone**, **_PLUS** für den **BiDiBonePlus** und ab Version 01.03.04 mit **_PLUS_OCCU** für den **BiDiBonePlus** mit **GBM16T**-Anschluss gekennzeichnet.

Bei neuen Erweiterungen kann es zu Funktionseinschränkungen mit dem BiDiBone kommen, wenn diese Funktion nur für den BiDiBonePlus spezifiziert wurde. Trifft das zu, finden Sie einen speziellen Hinweis in der Change-Liste.

Änderungen / Changes



- Die OneControl ab Version 2ff benötigt eine BiDiB-Wizard Version ab dem Stand 1.8.
- Makro- und Accessory-Einstellungen können nur über externe Programme, z.B. den BiDiB-Wizard übernommen werden.
- Die OneControl unterstützt das so genannte „flache Portmodell“ mit dem BiDiB-Protokoll 0.6. Damit können z.B. Ein- und Ausgänge, wie die GPIOs komfortabel umkonfiguriert werden. Mit dem BiDiB-Protokoll 0.5 muss das individuell über CVs erfolgen.

V 02.03.02 (30.12.2017)

- Knoten meldet sich möglicherweise erst nach Reset am Bus an (wenn sich die FW-Variante nicht

ändert, reicht es nur das Update einzuspielen).

V 2.03.01 (26.01.2017)

- **MSG-LED auf Stell- und Eingabebefehle je Makroschritt umgestellt**
- **ID-LED (rot) auf Fehlerausgabe umgestellt**
- Fehler beim Schreiben des (letzten) Accessory-Status behoben
- Fehlerausgabe bei Accessorys bei jedem fehlerhaften Aufruf
- Letzter Accessory-Fehler wird gemeldet
- Vorbelegung des Partners beim PairedCoil auf Nachbarn (XOR 1)

V 2.02.02 (24.07.2016)

- Konfigurierbarer Zustand der Accessorys beim Starten. Dadurch stehen nur noch 7 statt 8 Aspekte je Accessory zur Verfügung.
- Unterstützung BiDiB-Protokoll 0.7 mit dem BiDiB-Befehl: „MSG_LC_PORT_GET_ALL“
- Bug-Fix: Lange Namen führten zum Absturz der Firmware
- Bug-Fix: Heftiges Prellen an den Eingängen führte zum „Einfrieren“ der Eingänge

V 2.01.03_Fix (14.02.2016)

- Behebt einen Fehler in der Version 2.01.02 (Beta): Bei der Version mit Gleisbesetzmeldern wurde die Anzahl 0 gemeldet.

V 2.01.02 (14.02.2016)

- Behebung eines Fehlers bei der Verarbeitung des BiDiB-Protokolls für das „flache“ Portmodell (Typ war nötig.)
- Unterdrückung der Ausgabe des Namens beim Start. Führt zum Absturz, wenn er zu lang ist.

V 2.00.06 (26.10.2015)

- Behebung zweier Fehler in der Übernahme von Konfigurationsvariablen (PairedCoil, output type)

V 2.00.05 (14.10.2015)

- Behebung eines Problems mit Fehlermeldungen bei Accessorys

V 2.00.04 (05.10.2015)

- Umstellung auf BiDiB-Protokoll 0.6
- Umstellung auf „Flaches Portmodell“
- Einführung abhängiger Power-Ausgänge (siehe Wiki: [Anwendungsmöglichkeiten](#), Kapitel Doppelspule/Paired-Coil)

V 01.03.06 (18.03.2015)

- Behebung eines Problems mit der Makrobearbeitung von Eingängen.
- Anforderung für Neustart nach gravierender Umkonfiguration der GPIO (z.B. Ein-/Ausgang).
- Die Version unterstützt das aktuelle BiDiB-Protokoll 0.5.

V 01.03.05 (01.03.2015)

- Fehlerkorrektur: Ein Fehler innerhalb eines Accessorys wird jetzt an den Host gesendet.
- Die Version unterstützt das aktuelle BiDiB-Protokoll 0.5.

V 01.03.04 (01.01.2015)

- Implementierung der GBM16T-Anbindung
- Blinken bei Fehler vereinfacht
- Interne Umstrukturierung

V 01.02.02 (05.11.2014)

- Fehlerkorrektur: Verhalten bei Impulsmode angepasst.

V 01.02.00 (16.09.2014)

- Fehlerkorrektur unbeabsichtigter Sleepmode.

V 01.00.16 (26.06.2014)

- Ergänzung des Makrobefehls: „Servobewegung abwarten“

V 01.00.15 (08.05.2014)

- Behebung eines Problems beim Importieren der Knoten-Konfigurationsdaten (Löschen der CV-Werte der Powerausgänge). Korrektes Speichern der Daten ins EEPROM.

V 01.00.13 (22.04.2014)

- Behebung eines Problems (einmaliges Prellen) nach einem Power ON für die Powerausgänge.

V 01.00.12 (18.04.2014)

- Behebung eines Problems nach einem Power ON, wenn kein GPIO mehr als Eingang konfiguriert ist.

V 01.00.10 (24.03.2014)

- Neues Feature: MSG_LC_CONFIG
- Behebung eines Problems mit den GPIO0-7 als Eingänge

V 01.00.06 (21.03.2014)

- Verbesserte Synchronisierung während des Programmstarts

V 01.00.05 (20.03.2014)

- Behebung eines Problems bei der Initialisierung der Servos, Stack Checker eingebaut

V 01.00.04 (15.03.2014)

- Behebung eines Problems mit Accessory Notify, lineare Servo-Kurve

V 01.00.03 (08.03.2014)

Last update:

2018/04/28 onecontrol:firmware_onecontrol https://forum.opendcc.de/wiki/doku.php?id=onecontrol:firmware_onecontrol&rev=1524911632
12:33

- erste freigegebene Version
-

From:

<https://forum.opendcc.de/wiki/> - BiDiB Wiki

Permanent link:

https://forum.opendcc.de/wiki/doku.php?id=onecontrol:firmware_onecontrol&rev=1524911632

Last update: **2018/04/28 12:33**

